

# Příklady z Vícekriteriální optimalizace

(Milan Hladík, 20. dubna 2020)

## (A) Eficientní řešení

1. Mějme úlohu vícekriteriální optimalizace s množinou eficientních řešení  $\mathcal{E}$ . Jak se změní  $\mathcal{E}$ , když k účelovým funkcím přidáme ještě jednu navíc? (Zvětší se / zmenší se / zůstane stejná / jinak ... ) 4
2. Najděte příklady úloh vícekriteriální optimalizace pro následující situace:
  - (a)  $\mathcal{E} \not\subseteq \bigcup_{\lambda \in \bar{S}} M_{opt}(\lambda)$ , 2
  - (b)  $\bigcup_{\lambda \in S} M_{opt}(\lambda) \subsetneq \mathcal{E}^v$ . 2
3. Najděte nějakou pěknou úlohu vícekriteriální optimalizace ze života, případně jinou zajímavou aplikaci a v rámci možností ji podrobně popište. 4

## (B) Konvexní VO

1. Na přednášce jsme dokázali tvrzení

$$\mathcal{E} \subseteq \bigcup_{\lambda \in \bar{S}} M_{opt}(\lambda)$$

pro konvexní úlohu vícekriteriální optimalizace. Zobecněte toto tvrzení na co největší třídu úloh. (hint: kde se používá konvexita v důkazu?) 4

2. Uvažme vážený součet mocnin cílových funkcí:

$$\min_{x \in M} \sum_{i=1}^s \lambda_i f_i(x)^t,$$

kde  $\lambda_i > 0$ ,  $\sum_{i=1}^s \lambda_i = 1$  a  $t > 0$ . Za jakých podmínek každé řešení této skalární úlohy je eficientním řešením původní vícekriteriální úlohy

$$\min_{x \in M} (f_1(x), \dots, f_s(x))? \quad 4$$

3. Rozhodněte zda platí:  $\mathcal{E}^v = \emptyset \Rightarrow \mathcal{E} = \emptyset$ . 4

## (C) Lineární VO

1. Může nastat situace, kdy všechny vrcholy dané stěny jsou eficientní řešení, ale celá stěna do  $\mathcal{E}$  nepatří? Může to nastat pro stěnu dimenze 1 (tj. hranu)? **2**
2. Navrhněte test jak poznat, že daná stěna je částí  $\mathcal{E}$ . Uvažte omezenou i neomezenou stěnu. **4**
3. Přípustné řešení  $x^0 \in M$  je *slabě eficientní* pokud neexistuje jiné  $x \in M$  tak, že  $f(x) < f(x^0)$ , tj.  $f_i(x) < f_i(x^0) \forall i$ . Zařaďte množinu slabě eficientních řešení  $\mathcal{E}^w$  do hierarchie inkluzí vzhledem k  $M_{opt}(\lambda)$ . Speciálně, pro obecnou úlohu VP, konvexní a lineární. **10**

## (D) Metody

1. Analyzujte následující skalarizaci

$$\min_{x \in M} \max_{i=1, \dots, s} f_i(x).$$

Speciálně, prozkoumejte zda (popř. kdy) je optimální řešení eficientním pro původní úlohu, o jaký typ úlohy se jedná v lineárním a konvexním případě, případně další relevantní vlastnosti. **6**

2. Vedou následující skalarizace vždy k eficientnímu řešení (popř. za jakých podmínek)?

(a) Buď  $y_i := \max_{x \in M} f_i(x)$  a  $\lambda > 0$ :

$$\max \prod_{k=1}^s (y_k - f_k(x))^{\lambda_k} \quad \text{za podm. } x \in M, f(x) \leq y. \quad \mathbf{4}$$

(b) Pro libovolné  $r, d \in \mathbb{R}^s$ :

$$\max \alpha \quad \text{za podm. } x \in M, f(x) - \alpha d + f = r, f \geq 0. \quad \mathbf{4}$$

## (E) Početní úlohy

Pro pomocné výpočty můžete použít vhodný software.

1. Mějme úlohu lineární vícekriteriální optimalizace

$$\min (-6x_1 - 4x_2, -x_1) \quad \text{za podm. } x_1 + x_2 \leq 100, 2x_1 + x_2 \leq 150, x_1, x_2 \geq 0.$$

(a) Najděte množinu eficientních řešení  $\mathcal{E}$  i její obraz  $\mathcal{E}^* = f(\mathcal{E})$ . **2**

(b) Najděte ideální bod  $F$  a aplikujte metodu globální cílové funkce s  $p = 1$ . **2**

(c) Řešte úlohu pomocí  $\varepsilon$ -omezení pro  $r = 2$  a  $\varepsilon = 0$ . Je výsledné řešení eficientní? **2**

2. Mějme 3 body v rovině  $a = (1, 1)$ ,  $b = (1, 4)$ ,  $c = (4, 4)$ . Chceme najít bod roviny, který má minimální euklidovskou vzdálenost ke všem třem zadaným bodům.

(a) Najděte množinu eficientních řešení  $\mathcal{E}$ . **2**

(b) Řešte úlohu za předpokladu, že k bodu  $a$  chci být blíže dvakrát raději než k  $b$ , ale dvakrát méně rád než k bodu  $c$ . **2**

(c) Řešte úlohu za předpokladu, že preference ke všem bodům  $a, b, c$  jsou vyrovnané. Dokážete výsledek zobecnit? **2**

## (F) Kombinatorická VO

1. Diskutujte různé postupy pro řešení problému batohu s více kriterii. **4**

2. Navrhněte metodu na řešení dvojkriteriální úlohy obchodního cestujícího, kde první kritérium je standardní minimalizace součtu vah na cestě a druhé kritérium je minimalizace nejdelší hrany na cestě. **4**

## (G) Vícekriteriální rozhodování

1. Buď  $[A] = [\underline{A}, \overline{A}]$  intervalová matice. Formulujte jako lineární program úlohu nalezení konsistentní matice v  $[A]$ . **4**