

LINEÁRNÍ ALGEBRA PRO POKROČILÉ

MARTIN ČERNÝ, PETER ZEMAN

KAM.MFF.CUNI.CZ/~CERNY
CERNY@KAM.MFF.CUNI.CZ

MAY 17, 2021

SCHURŮV A SPEKTRÁLNÍ ROZKLAD MATICE

- matice A, B jsou **podobné**, pokud $A = SBS^{-1}$
- báze z vlastních vektorů $\implies B$ diagonální matice
- **Cíl:** Co když A nemá bázi z vlastních vektorů?
 1. Jordanova normální forma $A = SJS^{-1}$
 - příští téma
 2. Schurův rozklad $A = QUQ^*$
 - Q ... ortogonální matice
 - U ... horní trojúhelníková matice

Schurův rozklad

Pro libovolnou matici A existuje Schurův rozklad

$$A = QUQ^*.$$

Důkaz:

- chceme: $AQ = QU$
 - ▶ $\mathbf{q}_1, \dots, \mathbf{q}_n$... sloupce Q
 - ▶ $\lambda_1, \dots, \lambda_n$... diagonála U
- tedy: $A\mathbf{q}_i = \lambda_i\mathbf{q}_i + \sum_{j < i} u_{ji}\mathbf{q}_j$
- $i = 1$:
 - ▶ $A\mathbf{q}_1 = \lambda_1\mathbf{q}_1$
 - ▶ \mathbf{q}_1 vlastní vektor A
 - ▶ λ_1 vlastní číslo A
- pro každou matici existuje!
 - ▶ každý polynom má kořen v \mathbb{C}

SCHURŮV ROZKLAD

Schurův rozklad

Pro libovolnou matici A existuje Schurův rozklad $A = QUQ^*$.

Důkaz:

$$A \begin{matrix} | \\ \mathbf{q}_1 \\ | \\ \hline \end{matrix} \begin{matrix} \text{?} \\ \end{matrix} = \begin{matrix} | \\ \mathbf{q}_1 \\ | \\ \hline \end{matrix} \begin{matrix} \text{?} \\ \end{matrix} \begin{matrix} \mathbf{x}_1 & \text{?} \\ \hline \mathbf{0} & \hat{U}_1 \end{matrix}$$

$Q_1 \qquad \qquad \qquad Q_1 \qquad \qquad \qquad U_1$

- - ▶ jak volit $\mathbf{b}_2, \dots, \mathbf{b}_n$?
 - ▶ $\mathbf{b}_i^* A \mathbf{q}_1 = 0$
- doplníme \mathbf{q}_1 na ortonormální bázi $\mathbf{q}_1, \mathbf{b}_2, \dots, \mathbf{b}_n$
- \hat{U}_1 matice $\mathbb{R}^{(n-1) \times (n-1)}$
- $\hat{U}_1 = \hat{Q}_2 \hat{U} \hat{Q}_2^* \dots$ Schurův rozklad
 - ▶ z indukčního předpokladu pro indukci podle dimenze matic

SCHURŮV ROZKLAD (DŮKAZ)

Schurův rozklad

Pro libovolnou matici A existuje Schurův rozklad $A = QUQ^*$.

Důkaz:

- doplníme q_1 na libovolnou ortonormální bázi q_1, b_2, \dots, b_n

$$A \begin{matrix} | & & \\ q_1 & ? & \\ | & & \\ \hline & & \\ q_1 & ? & \\ | & & \\ x_1 & \zeta & \\ | & & \\ 0 & & \hat{U}_1 \\ | & & \\ 1 & & \end{matrix} = \begin{matrix} | & & \\ q_1 & ? & \\ | & & \\ \hline & & \\ q_1 & ? & \\ | & & \\ x_1 & \zeta & \\ | & & \\ 0 & & \hat{U}_1 \\ | & & \\ 1 & & \end{matrix} \begin{matrix} | & & \\ x_1 & \zeta & \\ | & & \\ 0 & & \hat{U}_1 \\ | & & \\ 1 & & \end{matrix}$$

- \hat{U}_1 matice $(n-1) \times (n-1)$
- $\hat{U}_1 = \hat{Q}_2 \hat{U} \hat{Q}_2^* \dots$ Schurův rozklad

$$\begin{matrix} | & & \\ x_1 & \zeta & \\ | & & \\ 0 & & \hat{U}_1 \\ | & & \\ 1 & & \end{matrix} \begin{matrix} | & & \\ 1 & - & - \\ | & & \\ 0 & & \hat{Q}_2 \\ | & & \\ 1 & & \end{matrix} = \begin{matrix} | & & \\ 1 & - & - \\ | & & \\ 0 & & \hat{Q}_2 \\ | & & \\ 1 & & \end{matrix} \begin{matrix} | & & \\ x_1 & ? & \\ | & & \\ 0 & & \hat{U} \\ | & & \\ 1 & & \end{matrix}$$

- ► vychází z násobení blokových matic

SCHURŮV ROZKLAD (DŮKAZ)

Schurův rozklad

Pro libovolnou matici A existuje Schurův rozklad $A = QUQ^*$.

Důkaz:

$$A \begin{matrix} | \\ q_1 \\ | \\ \hline ? \\ | \\ \hline \end{matrix} = \begin{matrix} | \\ q_1 \\ | \\ \hline ? \\ | \\ \hline \end{matrix} \begin{matrix} \lambda_1 & & \\ \hline 0 & \hat{u}_1 & \\ \hline 0 & & 1 \end{matrix}$$

$$\begin{matrix} \lambda_1 & & \\ \hline 0 & \hat{u}_1 & \\ \hline 0 & & 1 \end{matrix} \begin{matrix} | \\ 1 & - & - \\ | \\ 0 & \hat{Q}_2 & \\ | \\ 0 & & 1 \end{matrix} = \begin{matrix} | \\ 1 & - & - \\ | \\ 0 & \hat{Q}_2 & \\ | \\ 0 & & 1 \end{matrix} \begin{matrix} \lambda_1 & & & \\ \hline 0 & \hat{u}_1 & & \\ \hline & & \dots & \\ \hline & & & \lambda_1 \end{matrix} U$$

$$A \begin{matrix} | \\ q_1 \\ | \\ \hline ? \\ | \\ \hline \end{matrix} \begin{matrix} | \\ 1 & - & - \\ | \\ 0 & \hat{Q}_2 & \\ | \\ 0 & & 1 \end{matrix} = \begin{matrix} | \\ q_1 \\ | \\ \hline ? \\ | \\ \hline \end{matrix} \begin{matrix} | \\ 1 & - & - \\ | \\ 0 & \hat{Q}_2 & \\ | \\ 0 & & 1 \end{matrix} \begin{matrix} \lambda_1 & & & \\ \hline 0 & \hat{u}_1 & & \\ \hline & & \dots & \\ \hline & & & \lambda_1 \end{matrix} U$$

■ $Q = Q_1 Q_2 \dots$ součin ortogonálních matic \implies ortogonální matice

■ $A = QUQ^*$

■ každé lineární zobrazení lze rozdělit na:

1. **natahování** $A\mathbf{q}_i = \lambda_i \mathbf{q}_i$, $\lambda_i \in \mathbb{R}$
2. **rotace** $A\mathbf{q}_i = \lambda_i \mathbf{q}_i$, $\lambda_i \notin \mathbb{R}$
3. **kosení** $x_i \rightarrow x_i + x_j$, kde $j < i$

- Matice A je **normální**, pokud $A^*A = AA^*$
 - ▶ působí podivně
 - ▶ hluboká geometrická vlastnost: komutace s transpozicí (duálním zobrazením)
- $\mathbf{r}_1, \dots, \mathbf{r}_n$... řádky A
- $\mathbf{s}_1, \dots, \mathbf{s}_n$... sloupce A
- $(A^*A)_{ij} = \mathbf{s}_i^* \mathbf{s}_j = \mathbf{r}_j^* \mathbf{r}_i = (AA^*)_{ij}$
 - ▶ speciálně, $\|\mathbf{r}_i\| = \|\mathbf{s}_i\|$
 - ▶ normální matice mají stejné délky a úhly u řádkových a sloupcových vektorů

Spektrální rozklad

Pro matici A existuje spektrální rozklad $A = Q\Lambda Q^*$ právě tehdy když je A normální.

Důkaz:

1. \Rightarrow

- ▶ $A = Q\Lambda Q^*$
- ▶ $A^* = Q\Lambda^* Q^*$
- ▶ $AA^* = Q\Lambda Q^* Q\Lambda^* Q^* =$
 - $Q^* Q = I_n$
- ▶ $= Q\Lambda\Lambda^* Q^* = Q\Lambda^* \Lambda Q^* =$
 - Λ, Λ^* komutují
- ▶ $= Q\Lambda^* Q^* Q\Lambda Q^* = A^* A$

2. \Leftarrow

- ▶ pomocí Schurova rozkladu

Spektrální rozklad

Pro matici A existuje spektrální rozklad $A = Q\Lambda Q^*$ právě tehdy když je A normální.

Důkaz:

1. \Rightarrow

2. \Leftarrow

▶ $A = QUQ^*$

2.1 U je normální

2.2 trojúhelníková normální matice je diagonální

Spektrální rozklad

Pro matici A existuje spektrální rozklad $A = Q\Lambda Q^*$ právě tehdy když je A normální.

Důkaz:

1. \Rightarrow

2. \Leftarrow

2.1 U je normální

$$\blacksquare U = Q^* A Q$$

$$\blacksquare U^* = Q^* A^* Q$$

$$\blacksquare U U^* = \dots = U^* U$$

SPEKTRÁLNÍ ROZKLAD

Spektrální rozklad

Pro matici A existuje spektrální rozklad $A = Q\Lambda Q^*$ právě tehdy když je A normální.

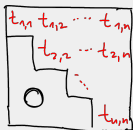
Důkaz:

1. \Rightarrow

2. \Leftarrow

2.1 U je normální

2.2 trojúhelníková normální matice je diagonální



$$\|\mathbf{r}_i\| = \|\mathbf{s}_i\|$$

$$\sqrt{t_{11}\bar{t}_{11}} = \|\mathbf{s}_1\| = \|\mathbf{r}_1\| = \sqrt{t_{11}\bar{t}_{11} + \dots + t_{1n}\bar{t}_{1n}}$$

$$\Rightarrow t_{12}, \dots, t_{1n} = 0$$

■ zbytek obdobně