

- **TRANSPOZICE** - TRANSPONOVANÁ MATICE K MATICI  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$  má typ  $m \times n$ , (1)

znací se  $A^T$  a splňuje  $(A^T)_{ij} = a_{ji}$  pro každé  $i=1, \dots, m$   
 $j=1, \dots, n$

↳ překlápění  
 ule hlavní úhlopříčky

příkladou:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{pmatrix} \Rightarrow A^T = \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 2 & 5 \\ 3 & 6 \end{pmatrix}$$

- lze tak psát vektor  $x \in \mathbb{R}^m$  do řádku jako  $x = (x_1, \dots, x_m)^T$

- **TVRZENÍ 3.1** (VLASTNOSTI TRANSPOZICE):

pro  $\alpha \in \mathbb{R}$  a matice  $A, B$  v reálných reálných polí:

- 1)  $(A^T)^T = A$ ,
- 2)  $(A+B)^T = A^T + B^T$ ,
- 3)  $(\alpha A)^T = \alpha A^T$ ,
- 4)  $(AB)^T = B^T A^T$ .

- DŮKAZ:

- ověřené jen 1), zbytek ponecháme jako cvičení

1)  $A \in \mathbb{R}^{m \times n} \Rightarrow A^T$  má typ  $n \times m \Rightarrow (A^T)^T$  má typ  $m \times n$

$$((A^T)^T)_{ij} = (A^T)_{ji} = A_{ij} \Rightarrow \underline{(A^T)^T = A} \quad \square$$

- ze 4) plyne  $(A_1 \dots A_k)^T = A_k^T \dots A_1^T$

- SPECIÁLNÍ TYPY MATIC:

- matice  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$  je **SYMETRICKÁ**, pokud  $A^T = A$

útlakování!

- A je INVARIANTNÍ vůči transpozici

- pro každé  $B \in \mathbb{R}^{m \times n}$  je  $B^T B$  SYMETRICKÁ

- matice  $A \in \mathbb{R}^{n \times m}$  je **DIAGONÁLNÍ**, pokud  $a_{ij} = 0$  pro  $i \neq j$

- tedy nula úhlopříčky jsou nulý



-  $A \in \mathbb{R}^{m \times m}$  je **HORNÍ TRIJANGULÁRNÍ**, pokud  $a_{ij} = 0$  pro  $i > j$

- pro diagonální jsou nulý

- matice  $L \in \mathbb{R}^F$  je HORNÍ TRIJANGULÁRNÍ, ale

obrázcově to protit nemusí



- **DOLNÍ TRIJANGULÁRNÍ** matice má nulu nad diagonálou

- NĚKTERÉ VEKTORY  $x, \gamma \in \mathbb{R}^m$

- (STANDARDNÍ) SKALÁRNÍ SOUČIN. MÁ TVAR  $x^T \gamma = \sum_{i=1}^m x_i \gamma_i$

- EUKLIDOVSKOU NORMU LZE POK ZAVÉST TAKO

$$\|x\| = \sqrt{x^T x} = \sqrt{\sum_{i=1}^m x_i^2}$$

- VNĚŠNÍ SOUČIN

$$x \gamma^T = \begin{pmatrix} x_1 \gamma_1 & \dots & x_1 \gamma_m \\ \vdots & & \vdots \\ x_m \gamma_1 & \dots & x_m \gamma_m \end{pmatrix}$$

- ZNÍMÁNĚ ŽE JĚ DALŠÍ VLASTNOSTI NÁSLEDNĚ

- TVRZENÍ 3.2:

Pro  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ,  $B \in \mathbb{R}^{n \times p}$ ,  $x \in \mathbb{R}^m$ ,  $\gamma \in \mathbb{R}^m$  PLATÍ:

- 1)  $A e_j = A * j$
- 2)  $e_i^T A = A * i$
- 3)  $(AB) * j = A B * j$
- 4)  $(AB)_{i*} = A_{i*} B$
- 5)  $Ax = \sum_{j=1}^m x_j A * j$
- 6)  $\gamma^T A = \sum_{i=1}^m \gamma_i A_{i*}$

DŮKAZ:

- VIKÁŽEME ŽE NĚ VYBRANÉ VLASTNOSTI, ŽADATEK ŽE NA ROZMYŠLENÍ

$$1) (A e_j)_i = \sum_{k=1}^m a_{ik} (e_j)_k = \left( \sum_{k=1}^m a_{ik} \cdot \delta_{kj} \right) = a_{ij} = (A * j)_i$$

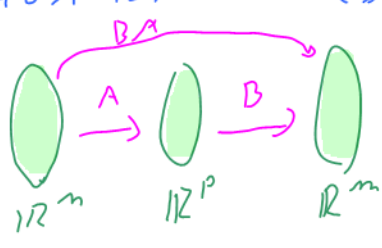
$$3) (AB) * j = (AB) e_j = A (B e_j) = A B * j$$

↓ VLASTNOST 1)
↓ ASSOCIATIVITA SOUČINŮ
↓ VLASTNOST 1)

$$3) (Ax)_i = \sum_{j=1}^m a_{ij} x_j = \sum_{j=1}^m x_j (A * j)_i = \left( \sum_{j=1}^m x_j A * j \right)_i$$

↓ LEVÁ STRANA
↓ PRÁVÍ STRANA
⊗

- soustava rovnic může být také  $AX = b$  pro  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ,  $b \in \mathbb{R}^m$  (3)
- lze uvažovat jako zobrazení  $x \mapsto Ax$  (pak hledáme  $x$ , který odpovídá  $b$ )
- pro  $A \in \mathbb{R}^{p \times n}$ ,  $B \in \mathbb{R}^{m \times p}$  složení zobrazení  $x \mapsto Ax$ ,  $y \mapsto By$  odpovídá zobrazení  $x \mapsto (BA)x$  (skládání zobrazení odpovídá násobení matic)



- **REGULÁRNÍ MATICE**:
  - matice  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  je **REGULÁRNÍ**, má-li soustava  $AX = 0$  jediné řešení  $x = 0$ . jinak je **SINGULÁRNÍ**
  - soustava  $AX = 0$  (s nulovým pravým stranou) se nazývá **AUTOGENNÍ**
  - má vždy řešení  $x = 0$

- **TVRZENÍ 3.3**:
  - pro  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  jsou následující tvrzení ekvivalentní:
    - 1)  $A$  je regulární,
    - 2)  $\text{RREF}(A) = I_n$ ,
    - 3)  $\text{rank}(A) = n$ .

- UČKAŤ:
  - plyne z rozborem Gaussových - JORDANOVÝ ELIMINACE
  - $(A|0)$  má jediné řešení  $\Leftrightarrow \text{RREF}(A) = (I_n | 0) (\Leftrightarrow \text{rank}(A) = n)$
  - nulová strana není v definici regulární matice podstatná ☒

- **TVRZENÍ 3.4**:
  - pro  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  jsou následující tvrzení ekvivalentní:
    - 1)  $A$  je regulární,
    - 2)  $\exists b \in \mathbb{R}^n : AX = b$  má jediné řešení
    - 3)  $\forall b \in \mathbb{R}^n : AX = b$  má jediné řešení

- UČKAŤ:
  - plyne z Gaussových - JORDANOVÝ ELIMINACE A **TVRZENÍ 3.3** ☒

## - ZÁKLADNÍ VLASTNOSTI - REGULÁRNÍCH MATIC:

(4)

- součet regulárních matic nemusí být regulární matice

- například  $I_n + (-I_n) = 0$

- součin regulárních matic je regulární matice

- důkaz:

- nechť  $A, B \in \mathbb{R}^{n \times n}$  a necht'  $x$  je řešení  $(AB)x = 0$
- souč  $\gamma := Bx$ , pak  $(AB)x = 0$  lze přepsat na  $A\gamma = 0$
- $A$  je regulární  $\Rightarrow \gamma = 0$  je jediné řešení soustavy  $A\gamma = 0$
- tedy  $\gamma = Bx = 0$ ,  $B$  je regulární  $\Rightarrow x = 0$  je jediné řešení  $\square$

- želi aspoň jedna z matic  $A, B \in \mathbb{R}^{n \times n}$  singulární, pak je  $AB$  singulární

- důkaz:

- 1) pokud je  $B$  singulární, pak  $\exists x \neq 0 : Bx = 0$   
 potom  $(AB)x = A(Bx) = A \cdot 0 = 0 \Rightarrow AB$  je singulární
- 2)  $B$  je regulární a  $A$  je singulární  $\Rightarrow \exists \gamma \neq 0 : A\gamma = 0$   
 $\Rightarrow \exists x \neq 0 : Bx = \gamma$   
 $\Rightarrow (AB)x = A(Bx) = A\gamma = 0 \Rightarrow AB$  je singulární  $\square$

## - MATICE ELEMENTÁRNÍCH ÚPRAV:

- každá elementární řádková úprava odpovídá matici

- 1) vmásození  $\alpha$ -tého řádku čísel  $\alpha \neq 0$  odpovídá vmásození  
 zleva matice  $\begin{pmatrix} 1 & & & 0 \\ & \ddots & & \\ & & \alpha & \\ & & & \ddots \\ 0 & & & & 1 \end{pmatrix} = I_n + (\alpha - 1)e_i e_i^T$
- 2) přičtení  $\alpha$ -násobku  $j$ -tého řádku  $k$ -tému odpovídá vmásození  
 zleva matice  $\begin{pmatrix} 1 & & & 0 \\ & \ddots & & \\ & & \ddots & \\ & \alpha & & \\ & & & \ddots \\ & & & & 1 \end{pmatrix} = I_n + \alpha e_i e_j^T$
- 3) vytěnění  $j$ -tého a  $i$ -tého řádku odpovídá vmásození zleva  
 matice  $\begin{pmatrix} 1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & 1 & \\ & & & \ddots \\ & & & & 1 \\ & & & & & \ddots \\ & & & & & & 1 \end{pmatrix} = I_n + (e_j - e_i)(e_i - e_j)^T$

- všechny tyto matice jsou regulární

- CELÝ PŘEVOD NA RREF LZE TAKÉ REPREZENTOVAT MŮJCI (5)

- **VĚTA 3.5:**  
PRO KAŽDÉ  $A \in \mathbb{K}^{m \times n}$  EXISTUJE REGULÁRNÍ  $Q \in \mathbb{K}^{m \times m}$  TAKOVÁ, ŽE  
 $\text{RREF}(A) = QA$ .

- DŮKAZ:

- NECHŤ  $E_1, \dots, E_r$  JSOU MATICE REPREZENTUJÍCÍ ELEMENTÁRNÍ ŘÁDKOVÉ  
ÚPRAVY POUŽITÉ PŘI PŘEVODU NA  $\text{RREF}(A)$

$$\text{PAK } \text{RREF}(A) = \underbrace{E_1 \cdots E_r}_=: Q A = QA$$

- PROTOŽE  $E_1, \dots, E_r$  JSOU REGULÁRNÍ, PAK I  $Q$  JE REGULÁRNÍ  $\square$